



Educazione Continua in Medicina

Scheda Evento

Denominazione Provider AZIENDA OSPEDALIERA UNIVERSITARIA INTEGRATA VERONA

Titolo LA CHIRURGIA ROBOTICA: CORSO TEORICO PRATICO AVANZATO PER INFERMIERI DI SALA OPERATORIA

ID Evento 39-250313

Tipologia Evento RES

Data Inizio 09/05/2022

Data Fine 09/05/2022

Date Intermedie

Durata 08:30

Professioni / Discipline

| | |
|------------|------------|
| Infermiere | Infermiere |
|------------|------------|

Numero partecipanti 8

Obiettivo Strategico Nazionale (18) Contenuti tecnico-professionali (conoscenze e competenze) specifici di ciascuna professione, di ciascuna specializzazione e di ciascuna attività ultraspecialistica ivi, incluse le malattie rare e la medicina di genere

Obiettivo Strategico Regionale (7) Linee guida, protocolli e procedure basate su evidenze scientifiche

Costo 120.00

Crediti 12.8

Responsabili Scientifici

| Nome | Cognome | Qualifica |
|------------|-----------|-----------|
| ALESSANDRO | ANTONELLI | Direttore |

Docente/ Relatore/ Tutor

| Nome | Cognome | Ruolo | Titolare/Sostituto |
|---------|------------|---------|--------------------|
| DAVIDE | DEFINTI | DOCENTE | titolare |
| ERNESTO | AIELLO | DOCENTE | titolare |
| FILIPPO | MIGLIORINI | DOCENTE | titolare |
| ROMINA | LEARDINI | TUTOR | titolare |
| ALBERTO | TESTOLINA | DOCENTE | titolare |

| | | | |
|---------------|--------------|---------|----------|
| ALESSANDRO | ANTONELLI | DOCENTE | titolare |
| CARLO ALBERTO | DE PASQUAL | DOCENTE | titolare |
| PAOLA | LAMBERTI | DOCENTE | titolare |
| CINZIA | PERGOLINI | DOCENTE | titolare |
| DAVIDE | GULOTTA | DOCENTE | titolare |
| ERIKA | POIESI | DOCENTE | titolare |
| JACOPO | WEINDELMAYER | DOCENTE | titolare |
| Riccardo | Giovannetti | DOCENTE | titolare |
| GIOVANNA | DEL BALZO | DOCENTE | titolare |
| EMANUELE | TRENTI | DOCENTE | titolare |

Verifica
Apprendimento Esame pratico

Segreteria
Organizzativa

| Nome | Cognome | Email | Telefono | Cellulare |
|------|---------|-------|----------|-----------|
| | | | | |

Programma

Razionale La chirurgia robotica sta assumendo un ruolo ed un'importanza sempre maggiore nel panorama medico di questi ultimi anni e l'utilizzo del sistema robotico da Vinci nelle diverse specialità chirurgiche, necessita l'acquisizione di competenze specialistiche da parte del personale infermieristico che opera in questi ambiti

Risultati attesi Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da Vinci nella diverse specialità

Programma del 09/05/2022

Provincia Sede VERONA

Comune Sede VERONA

Indirizzo Sede P.LE STEFANI N. 1

Luogo Sede CENTRO PRACTICE

Dettaglio Attività

| Ora Inizio | Ora Fine | Argomento | Docente/Tutor | Risultato Atteso | Obiettivi Formativi | Metodologia Didattica |
|------------|----------|--|--|--|---|--|
| 08:30 | 08:45 | Presentazione del corso e degli obiettivi didattici | ANTONELLI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da Vinci nella diverse specialità | Acquisire conoscenze teoriche e/o pratiche | Lezione Frontale/Relazione con dibattito (metodologia frontale) |
| 08:45 | 09:30 | Overview materiali e accessori e strumenti specialistici | PERGOLINI AIELLO GULOTTA POIESI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da Vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Presentazione e discussione di problemi o di casi didattici in grande gruppo (metodologia) |

| | | | | | | |
|-------|-------|--|--|--|---|--|
| | | | | | | interattiva) |
| 09:30 | 10:45 | Overview della preparazione del set up nelle diverse specialità (urologia, chirurgia toracica, chirurgia esofago-stomaco, ginecologia, ORL). Organizzazione degli altri componenti in sala operatoria, condivisione di protocolli specialistici | PERGOLINI AIELLO GULOTTA POIESI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Presentazione e discussione di problemi o di casi didattici in grande gruppo (metodologia interattiva) |
| 10:45 | 11:00 | PAUSA | | | | |
| 11:00 | 12:15 | Sistemi di posizionamento del paziente. Come prevenire le complicanze da posizionamento del paziente. Corretto posizionamento del materassino | AIELLO DEFINTI LAMBERTI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Tecniche di formazione esperienziale con debriefing (metodologia interattiva) |
| 12:15 | 12:45 | Gestione temperatura del paziente e trendelenburg | TRENTI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire conoscenze teoriche e/o pratiche | Lezione Frontale/Relazione con dibattito (metodologia frontale) |
| 13:30 | 14:30 | La gestione dell'urgenza in chirurgia urologica, chirurgia toracica, esofago-stomaco | DE PASQUAL WEINDELMA YER Giovannetti MIGLIORINI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Presentazione e discussione di problemi o di casi didattici in grande gruppo (metodologia interattiva) |
| 14:30 | 15:30 | Aspetti medico legali nella gestione delle conversioni chirurgiche | DEL BALZO MIGLIORINI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Presentazione e discussione di problemi o di casi didattici in grande gruppo (metodologia interattiva) |
| 15:30 | 16:30 | Troubleshooting simulazione e gestione errori | PERGOLINI AIELLO GULOTTA POIESI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire competenze per l'analisi e la risoluzione di problemi | Presentazione e discussione di problemi o di casi didattici in grande gruppo (metodologia interattiva) |
| 16:30 | 17:45 | Simulazione scenario e debriefing | PERGOLINI AIELLO GULOTTA POIESI LEARDINI | Acquisire competenze e abilità nella gestione del Sistema Robotico Da vinci nella diverse specialità | Acquisire abilità nell'uso di strumenti, di tecniche e di metodologie | Esecuzione diretta da parte di tutti i partecipanti di attività pratiche nell'uso di strumenti, di tecniche e di metodologie (metodologia interattiva) |
| 17:45 | 18:00 | VALUTAZIONE APPRENDIMENTO | | | | |

